

Aokin 5Pcs HC-SR04 Module de Distance de capteur ultrasonique pour Arduino 2560 Robot XBee ZigBee par ElecRight

Description du produit

Spécifications:

HC-SR04 paramètres du capteur ultrasonique:

1. Tension d'utilisation: DC5V
2. Courant de repos: moins de 2mA
3. Sortie de niveau: haut 5V bas 0V
5. angle d'induction: pas plus de 15 degrés
6. Plage de détection: 0.78 ~ 196 po/ (2cm ~ 500cm)
7. Haute précision: jusqu'à 0.12 po/(0.3 cm)
8. Des Distance : 2cm - 500 cm
9. Mode de connexion: VCC/ trig(T)/ Echo(R)/ GND

(VCC fournit 5V, et GND est un fil de terre. TRIG est l'entrée du signal de commande de déclenchement, ECHO est la sortie du signal d'écho.)

Module principe de fonctionnement:

Tirez la broche de Trig à un niveau élevé pour une impulsion de plus de 10us, le module commence à s'allonger.

Le module envoie automatiquement huit ondes carrées de 40KHz pour détecter si un signal est renvoyé.

Portée finie, si vous trouvez un objet devant, la broche Echo sera de haut niveau, et en fonction de la distance différente, elle prendra la durée différente du niveau élevé.

Nous pouvons donc calculer la distance facilement. La distance = ((durée du niveau élevé) *(Sonic :340 m/s))/2

Emballage Inclus:

Capteur ultrasonique HC-SR04 5 pièces.

Remarque: le module doit être inséré dans le circuit avant d'être alimenté pour éviter

Produire un haut niveau de mauvais fonctionnement; Si produit, alimentez-le à nouveau.

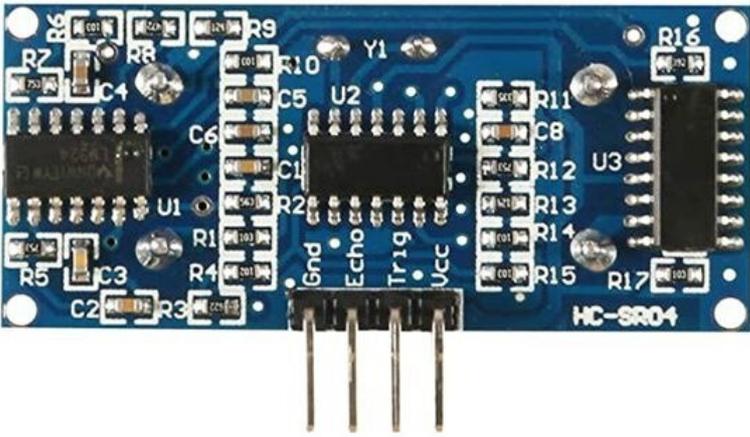
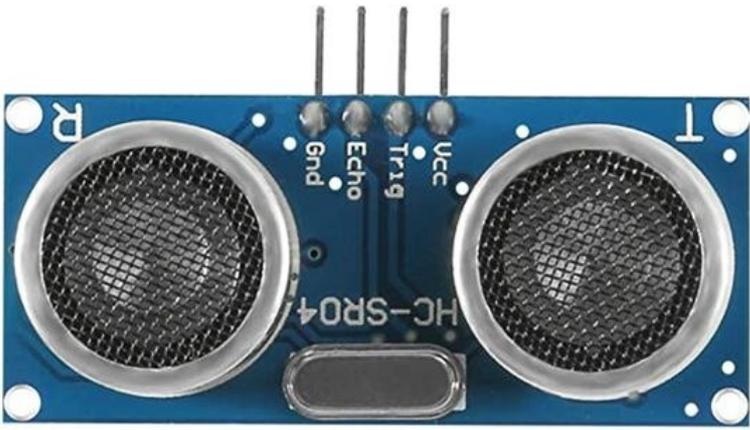
Il n'est pas suggéré de connecter directement le module à l'électricité, s'il est connecté

Électrique, la borne GND doit être connectée au module en premier, sinon, cela affectera le fonctionnement normal du module.

Lors des objets testés, la portée de la surface n'est pas inférieure à 0.5 mètres carrés et le plan demande aussi lisse que possible, sinon, cela affectera les résultats de la mesure.

Aokin









0.3cm

Resolution



<15

Effectual Angle



<2mA

Quiescent Current



2~450cm

Detection Distance

